

Hmotnost závaží	Chyba hmotnosti	Průměr kladky	Chyba průměru	Poloměr kladky	Chyba poloměru	Úhlové zrychlení	Chyba zrychlení	Moment setrvačnosti	Chyba momentu setrvačnosti
[g]	[g]	[mm]	[mm]	[mm]	[mm]	[1/s <sup>2</sup> ]	[1/s <sup>2</sup> ]	[kg*m <sup>2</sup> ]	[kg*m <sup>2</sup> ]
49,85	0,05	59,75	0,01	29,875	0,005	0,323	0,002	0,0452	0,0005
49,85	0,05	99,75	0,01	49,875	0,005	0,545	0,003	0,0446	0,0004
49,85	0,05	140,056	0,005	70,028	0,003	0,773	0,004	0,0440	0,0004
49,85	0,05	170,890	0,005	85,445	0,003	0,994	0,005	0,0417	0,0005
30,00	0,05	59,75	0,01	29,875	0,005	0,180	0,001	0,0489	0,0006
30,00	0,05	99,75	0,01	49,875	0,005	0,319	0,002	0,0459	0,0005
30,00	0,05	140,056	0,005	70,028	0,003	0,457	0,002	0,0450	0,0005
30,00	0,05	170,890	0,005	85,445	0,003	0,591	0,003	0,0423	0,0005
19,95	0,05	59,75	0,01	29,875	0,005	0,120	0,001	0,0488	0,0007
19,95	0,05	99,75	0,01	49,875	0,005	0,205	0,001	0,0476	0,0006
19,95	0,05	140,056	0,005	70,028	0,003	0,297	0,002	0,0461	0,0005
19,95	0,05	170,890	0,005	85,445	0,003	0,390	0,002	0,0427	0,0005
14,95	0,05	59,75	0,01	29,875	0,005	0,084	0,001	0,0524	0,0009
14,95	0,05	99,75	0,01	49,875	0,005	0,152	0,001	0,0480	0,0007
14,95	0,05	140,056	0,005	70,028	0,003	0,217	0,001	0,0472	0,0006
14,95	0,05	170,890	0,005	85,445	0,003	0,289	0,002	0,0433	0,0006
10,00	0,05	59,75	0,01	29,875	0,005	0,042	0,001	0,0705	0,0024
10,00	0,05	99,75	0,01	49,875	0,005	0,099	0,001	0,0496	0,0008
10,00	0,05	140,056	0,005	70,028	0,003	0,138	0,001	0,0498	0,0008
10,00	0,05	170,890	0,005	85,445	0,003	0,188	0,001	0,0445	0,0007

Pro lineární regresi jsem zanedbal řešení číslo 17 (kurzívou) pro jeho velkou relativní chybu.

#### Lineární regrese - výpočet korigovaného momentu setrvačnosti a momentu řecích sil

Moment řecích sil	0,0009 kg*m <sup>2</sup> *s <sup>-2</sup>
Chyba momentu řecích sil	0,0001 kg*m <sup>2</sup> *s <sup>-2</sup>
Korigovaný moment setrvačnosti	0,0421 kg*m <sup>2</sup>
Chyba korigovaného momentu setrvačnosti	0,0005 kg*m <sup>2</sup>

Poznámka:

Moment setrvačnosti je určen číselně podle vztahu [R3] a jeho chyba podle vztahu [R4]